

# Z-Lab LiDAR-eco Pro

Una solución económica adaptada a los principiantes en el mundo LiDAR

- Precisión del escáner hasta 2 cm óptima
- Rango de medición de hasta 450 m como máximo
- Tasa de escaneo a un máximo de 720,000 puntos por segundo



“ Con un rango de escaneo, densidad de puntos y precisión de medición notables, Z-Lab LiDAR-eco Pro es una solución económica basada en UAV adecuada para aquellos topógrafos dedicados que inician el negocio de LiDAR, ya que presenta un rendimiento sorprendente a un precio comparablemente asequible.” Comentarios del PhD. Ruofei Zhong, CEO de Z-Lab LiDAR.



Planifique



Capture

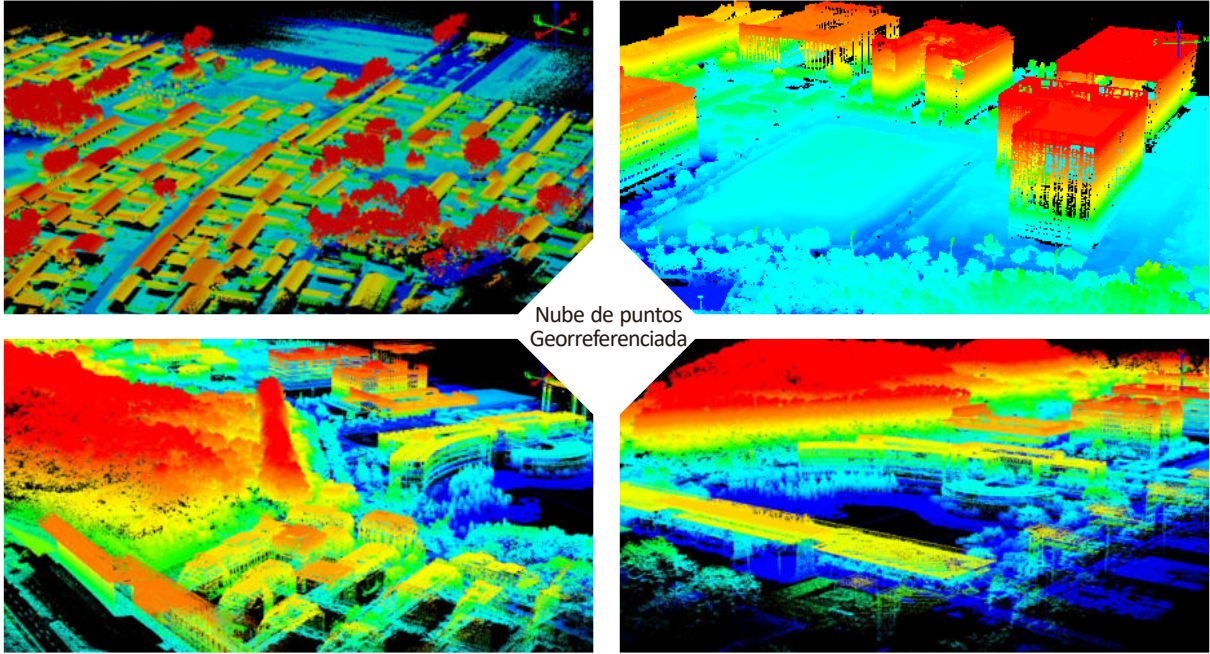


Procese



Mapee





<i>Modelo</i> ..... LiDAR-eco Pro	<i>Tipo de Escáner</i> ..... Sensor de estado sólido
<i>Modo de aplicación</i> ..... Basado en UAV recomendado	<i>Seguridad del láser</i> ..... Class 1 (IEC 60825-1:2014)
<i>FOV</i> ..... 70.4° (H.) × 77.2° (V.)	<i>Longitud de onda</i> ..... 905 nm
<i>Peso Neto (sin cámara)</i> ..... aprox. 950 g	<i>Protección IP</i> ..... IP 67
<i>Dimensiones (LxWxH)</i> ..... 71 x 100 x 145mm	<i>Precisión del escáner</i> ..... óptima 2 cm <sup>①</sup>
<i>Consumo de energía</i> ..... 20-50 W	<i>Precisión absoluta</i> ..... hasta 5cm, típica 10-20 cm <sup>②</sup>
<i>Voltaje de entrada</i> ..... DC 12-30 V	<i>Resolución angular</i> ..... <0.05 grados (1σ)
<i>Temp. de operación</i> ..... 0 a +40	<i>Rango de medición</i> ..... máx. 450 m @ 80% reflectividad
<i>Temp. de almacenaje</i> ..... - 20 a +50	<i>Altura de escaneo</i> ..... típica 10-200 m, deseable ≤150 m
<i>Posicionamiento GNSS</i> ..... GPS/Glonass/Beidou	<i>Número de ecos</i> ..... máx. 3 retornos
<i>Estabilidad Giroscopio</i> ..... ±3 grad/h	<i>Tasa de medición</i> ..... 480000 puntos/seg (doble retorno)
<i>Rango Giroscopio</i> ..... ±490 grad/s todos los ejes	720000 puntos/seg (triple retorno)
<i>Rango Acelerómetro</i> ..... ±16 g en todos los ejes	

Las especificaciones detalladas arriba pueden estar sujetas a cambios sin previo aviso.

**Notas:**

- ① Se obtuvo en un entorno de 25 con un objetivo de 80 % de reflectividad a 20 metros de distancia. El resultado puede variar en diferentes condiciones reales.
- ② El rendimiento variará según la altitud de vuelo, la reflectividad del pulso, la densidad de la vegetación, las características del terreno, etc.

